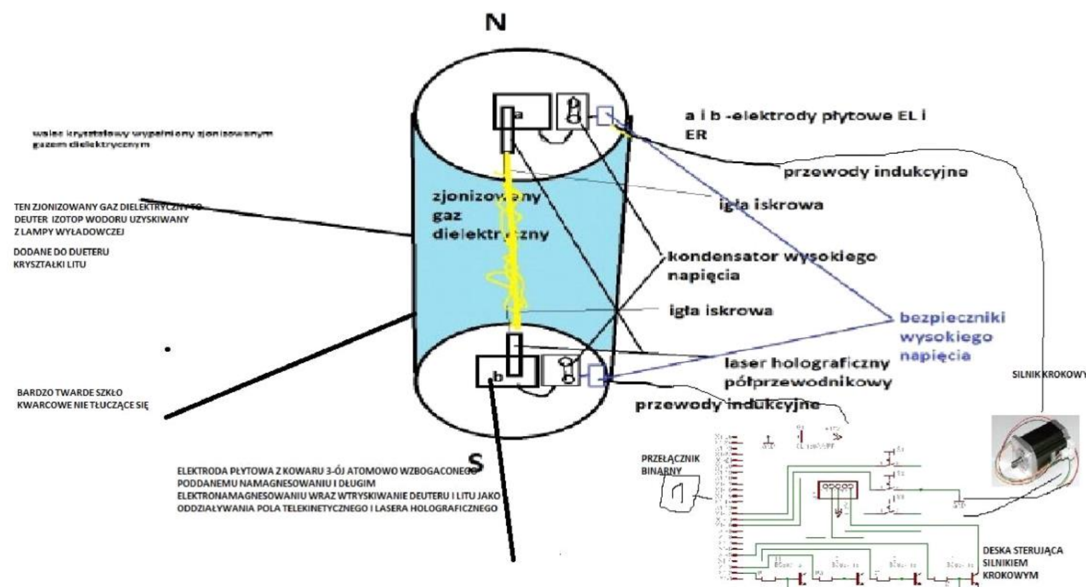
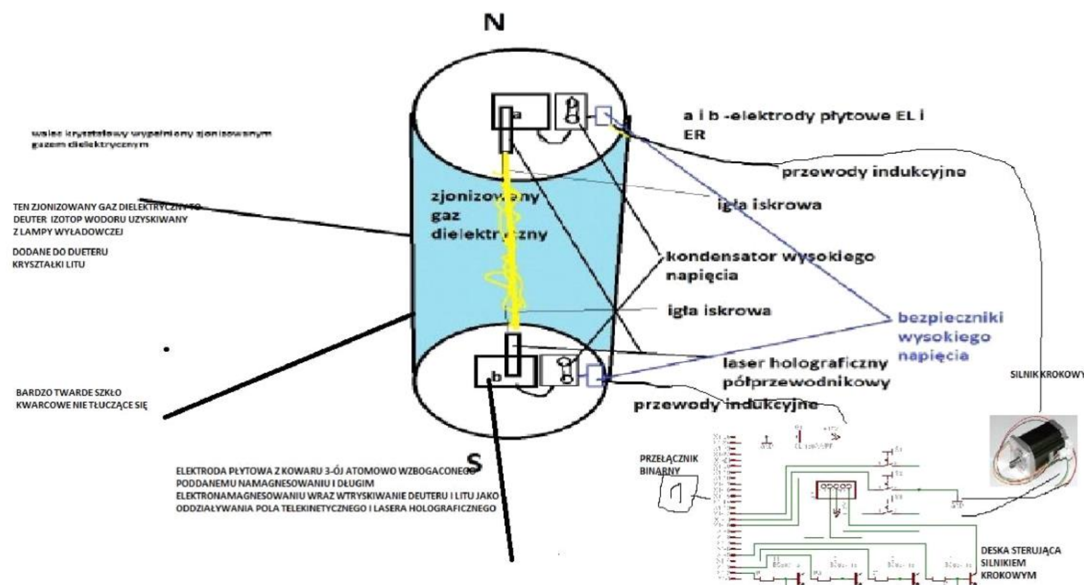


UFO JAKO MAGNOKRAFT CZĘŚĆ DRUGA.

Magnokraft jest sterowany sieciowym systemem sterowania , jest to układ sterowania. W którym petle sterowania zamknięte są za pomocą sieci czasu rzeczywistego.Działa on w formie paczek pakietów informacji które zawierają elementy pomiarowe wykonawcze i sterujące . Częścią składową systemu jest sieć telekomunikacyjna która umożliwia wykonywanie zadań zdalnie.System ten działa za pomocą protokołów komunikacyjnych który lokalizuje usterki zbiera informacje efektywnego przetwarzania danych z czujników .Układ sterowania jest złożony z uwagi na występowanie opóżnień w pętli i możliwości utraty przesyłu pakietów danych.



Do układu Joysticka i statecznika pionowego startu załączamy wzmacniacze hydrauliczne , przy dyszach manewrowych lotkach są one sterowane mechanizmami elektrycznymi z emulotorami z systemu komputerowego pokładowego na konsoli sterowania . Instalujemy także mechanizmy sprężynowe obciągające.Podwozie golenii nóżek jest również sterowane za

pomocą sterownika hydraulicznego z którym jest połączony statecznik pionowego startu i z systemem włączania głownego odrzutu lasera holograficznego plazmy połączonego za pomocą injektora z komorą oscylacyjną. Komorę oscylacyjną włącza silnik krokowy unipolarny.

Elektrohydrauliczny mechanizm okrągłymi lotkami jest włączany układem sterowania połączony z Joystickiem.Agregatem sterowania automatycznego jest komputerowy nadajnik niezgodności który steruje lotem poziomym magnokraftu.A więc Joystick jest połączony z serwerem i komputerem z emulatorami sterowania zasilana z komory oscylacyjnej następnie z silnikiem krokowym unipolarnym . Potem jest dzwignia hydrauliczna i kołowa lotka na której jest żyroskop a w nim w środku kwadrat z kowaru trójatomowowzbogacony poddany obróbce z deuterem i litem w elektromagnetycznym polu bipolarnym . Statecznik pionowego startu jest połączony z pedałem szybkości a te są połączone z serwerem komputerowym i komputerem z ukladem sterowania i to jest przyłączone kablem indukcyjnym z systemem napędowym magnkraftu. Do pędnika głównego jest przyłączony potencjometr szybkości.

Trójatomowowzbogacony kowar umieszczamy w polu magnetycznym bardzo wysokiej częstotliwości potem w polu elektro magnetycznym. Na końcu poddajemy emisji jarzenia pochłaniania pola telekinetycznego z laserową wiązką tachinionów ujemnie naładowanych przyspieszonych za pomocą akceleratorów i dział elektronowych do prędkości nadświetlnych. Potem działaniem wodoru z lamp wyładowczych i

promieniowania elektromagnetycznego aż do pojawienia się jarzenia pochłaniania.